正弦波の電力-すなわち複素電力について

北野正雄

平成 19 年 3 月 30 日

1 いろいろな電力の定義

直流の場合の電力 P は、電圧を E、電流を I とすると、 P=EI と簡単に表すことができる.正弦波 (交流) の場合にはやや複雑になる.

正弦波を扱う上で、複素振幅すなわちフェーザは非常に有効な概念である。フェーザの導入に伴って電力も複素数で表されるようになる。たとえば、平均電力は $\tilde{E} ilde{I}^*$ の実部であるとされているが、この物理的な意味について考えてみる。また、その虚部は無効電力と名付けられているが、その意義に関しても考察する。

正弦波電圧を e(t), 電流を i(t) と表す;

$$e(t) = 2^{-1/2} (\tilde{E}e^{j\omega t} + \tilde{E}^*e^{-j\omega t}), \quad i(t) = 2^{-1/2} (\tilde{I}e^{j\omega t} + \tilde{I}^*e^{-j\omega t}),$$
 (1)

ただし, $\tilde{E} = Ee^{j\phi_E}$, $\tilde{I} = Ie^{j\phi_I}$ は複素振幅 (phasor) である.

時刻 t における瞬時電力 p(t) は、

$$p(t) = e(t)i(t) = 2^{-1}(\tilde{E}\tilde{I}^* + \tilde{E}^*\tilde{I}) + 2^{-1}(\tilde{E}\tilde{I}e^{2j\omega t} + \tilde{E}^*\tilde{I}^*e^{-2j\omega t})$$
(2)

であり、変形すると

$$p(t) = P_{A}\cos(\phi_{E} - \phi_{I}) + P_{A}\cos(2\omega t + \phi_{E} + \phi_{I})$$
(3)

$$= P + P_{\rm A}\cos 2\left(\omega t + \frac{\phi_E + \phi_I}{2}\right) \tag{4}$$

となる. $P_A = EI$ は皮相電力あるいは、見かけの電力と呼ばれる.

右辺 1 項は時間変化しない成分で、電力の平均値を表している。実際、電力 p(t) の時間平均 (1 次モーメント) をとると、 2ω の項は消えて、

$$\frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = P \tag{5}$$

ここで, $P = P_A \cos(\phi_E - \phi_I) = \operatorname{Re} \tilde{E} \tilde{I}^*$ は有効電力とよばれる量である.

右辺 2 項は 2ω で振動する成分になっている. その振幅は、 P_A である.

電流と電圧が同位相または逆位相 ($\phi_E - \phi_I = n\pi$, n: 整数) の場合には, $P_A = |P|$ であり, 式 (4) から, p(t) の符号が変化することはない. すなわち, 電力の大きさは, 大きく振動しているが, 電力は常に 1 方向に流れている.

ところが, $\phi_E - \phi_I \neq n\pi$ の場合には, $P_A > |P|$ であり, p(t) の符号が時間とともに変化する. ここでは、電力の一部が往復していることになる. 戻りの電力は、半周期前の電力の正のピーク付近で

名称	定義	単位
瞬時電力	p(t) = e(t)i(t)	W
皮相電力	$P_{\mathrm{A}} = \tilde{E} \tilde{I} $	W, VA (非 SI)
有効電力	$P = \operatorname{Re} \tilde{E} \tilde{I}^*$	W
無効電力	$Q=(-)\operatorname{Im}\tilde{E}\tilde{I}^*$	W, VAR (非 SI)

表 1: 正弦波に対するさまざまな電力

負荷側に蓄えられたものである.この状況では,平均電力 P の輸送に対応する振動振幅 (|P|) 以上に過剰に変動している.

変動を調べるために、瞬時電力 p(t) の 2 次の中心モーメント (分散) を求める;

$$\frac{1}{T} \int_0^T [p(t) - P]^2 dt = \frac{P_A^2}{2} = \frac{P^2 + P_A^2 - P^2}{2} = \frac{P^2 + Q^2}{2}$$
 (6)

となる. ただし, $Q=\sqrt{P_{\rm A}^2-P^2}$. とおいた. Q は過剰な変動分を表しており, 無効電力と呼ばれる. $Q=P_{\rm A}\sin(\phi_E-\phi_I)={\rm Im}\,\tilde E\tilde I^*$ と表すこともできる. さらに, 形式的に

$$P_{\rm c} = \tilde{E}\tilde{I}^* = P + jQ \tag{7}$$

などと表し、 $P_{\rm c}$ を複素電力と呼ぶこともあるが、通常の複素振幅 (phasor) と物理的な意味が異なるので、注意が必要である。たとえば、 $P_{\rm c}$ の位相 $\phi_E-\phi_I$ は、p(t) の振動位相 [式 (4) 参照] と直接の関係がない¹. また、Q の符号の与え方にも任意性がある。

無効電力の別の導入法 (標準的) 式 (2) に戻る. $\tilde{E}\tilde{I}$ の部分を変形する.

$$\tilde{E}\tilde{I} = EIe^{j\phi_E}e^{j\phi_I} = P_Ae^{j(\phi_I - \phi_E)}e^{2j\phi_E} = P_A[\cos(\phi_I - \phi_E) - j\sin(\phi_I - \phi_E)]e^{2j\phi_E} = (P - jQ)e^{2j\phi_E}$$
(8)

これより.

$$p(t) = P + P\cos(2\omega t + 2\phi_E) - Q\sin(2\omega t + 2\phi_E)$$
(9)

または,

$$p(t) = P + P\cos(2\omega t + 2\phi_I) + Q\sin(2\omega t + 2\phi_I) \tag{10}$$

2 無効電力を考える意義

前節で述べたように、無効電力は電力の供給元と供給先の間を、電源周期の倍の周期で往復している電力である。無効電力が大きくても、平均電力 (有効電力) が輸送されていれば原理的には何の問題もない。しかし、電源、伝送路、負荷が不完全で損失がある場合には大いに問題が生じる。たとえば、伝送線に抵抗がある場合には、無効電力の往復に伴う余分なエネルギー損失が生じることになる². したがって、電力伝送では電流と電圧の位相が一致するような工夫を行ない、無効電力を 0 に近づけることが重要な課題になる。

 $^{^{1}}p(t)$ の符号が逆転している区間の位相角を求めてみよ.

²子供をおつかいに出すのに 1 万円を持たせる状況を考えるとよい. おつりが, 9900 円戻ってくれば原理的には何の問題 もないのだが, 道中のリスクを考えると, やはり最初から 100 円持たせるのが望ましい. 釣銭が無効電力に対応している.

例 電圧 \tilde{E} の電圧源から、抵抗 R の電線を通して負荷に電力を供給する状況を考えてみよう。電圧の実効値 $E=|\tilde{E}|$ は一定であるとする。 R は負荷のインピーダンスに比べて十分小さいと仮定する。電線で消費される平均電力 $P_{\rm loss}$ は

$$P_{\text{loss}} = \frac{1}{T} \int_0^T Ri(t)^2 dt = RI^2 = \frac{R}{E^2} P_{\text{A}}^2$$
 (11)

である. $I=P_{\rm A}/E$ を用いた. 負荷に供給される皮相電力と有効電力が等しい場合の, 電線での消費電力 $P'_{\rm loss}$ を差し引くと,

$$P_{\text{loss}} - P'_{\text{loss}} = \frac{R}{E^2} (P_{\text{A}}^2 - P^2) = \frac{R}{E^2} Q^2$$
 (12)

となって、無効電力の2乗に比例した過剰損失があることがわかる.

3 電力の単位

無効電力と皮相電力の単位として、W (ワット)を使用することを禁止し、代わりに、var (volt-ampere reactive)、VA (ボルトアンペア)をそれぞれ用いることを指示している教科書が多い。しかし、これらはいずれも SI (国際単位系)には含まれない非 SI 単位であるので、注意が必要である。国際単位系を尊重する立場からすれば、無効電力、皮相電力も W で測ることを許容すべきであろう。